

CONTRATO PARA LA ADQUISICIÓN DE EQUIPAMIENTO, INSTALACIÓN Y CAPACITACIÓN DE CENTROS CERTIFICADORES ACADEMIA STEM, QUE SUSCRIBE EL BACHILLERATO DEL ESTADO DE HIDALGO REPRESENTADA POR EL MTRO. ELÍAS CORNEJO SÁNCHEZ, EN LO SUCESIVO "EL CONTRATANTE" Y POR OTRA PARTE. LA PERSONA MORAL SURTIDORA DE ALTA TECNOLOGÍA S.A. DE C.V., REPRESENTADA POR EL C. LUIS ARMANDO SANTOS HERNÁNDEZ EN SU CARÁCTER DE APODERADO LEGAL, EN ADELANTE "EL PROVEEDOR", ASIMISMO, CUANDO ACTÚEN DE FORMA CONJUNTA SE LES DENOMINARA COMO "LAS PARTES", ACTO JURÍDICO QUE CELEBRAN AL TENOR DE LAS SIGUIENTES:

#### **DECLARACIONES**

### I.- DECLARA "EL CONTRATANTE"

- I.I.- QUE EL BACHILLERATO DEL ESTADO DE HIDALGO ES UN ORGANISMO DESCENTRALIZADO DE LA ADMINISTRACIÓN PÚBLICA DEL ESTADO DE HIDALGO, CON PERSONALIDAD JURÍDICA Y PATRIMONIO PROPIOS, CREADO POR DECRETO DE FECHA 09 DE ENERO DE 2007, PUBLICADO EN EL PERIÓDICO OFICIAL DEL GOBIERNO DEL ESTADO DE HIDALGO, EL 19 DE FEBRERO DEL MISMO AÑO, Y MODIFICADO POR DIVERSO DECRETO PUBLICADO EL 2 DE FEBRERO DE 2015 EN EL MISMO MEDIO IMPRESO.
- 1.2.- QUE EL DIRECTOR GENERAL ES SU REPRESENTANTE LEGAL, DE CONFORMIDAD CON LO ESTABLECIDO POR EL ARTÍCULO 11, FRACCIÓN I, DEL DECRETO QUE MODIFICA AL BACHILLERATO DEL ESTADO DE HIDALGO; SIENDO EL TITULAR DEL ORGANISMO EL MTRO. ELÍAS CORNEJO SÁNCHEZ.
- 1.3.- QUE PARA LOS EFECTOS LEGALES A QUE HAYA LUGAR, SEÑALA COMO DOMICILIO EL UBICADO EN CIRCUITO EXHACIENDA LA CONCEPCIÓN LOTE 17. SAN JUAN TILCUAUTLA, MUNICIPIO SAN AGUSTÍN TLAXIACA, ESTADO DE HIDALGO, CP: 42160, TELÉFONO 7717183237 EXT. 113.
- 1.4.- QUE EL ORGANISMO SE ENCUENTRA INSCRITO EN EL PADRÓN DE CONTRIBUYENTES, DEPENDIENTE DEL SISTEMA DE ADMINISTRACIÓN TRIBUTARIA, DEPENDIENTE DE LA SECRETARÍA DE HACIENDA Y CRÉDITO PÚBLICO BAJO EL REGISTRO FEDERAL DE CONTRIBUYENTES NÚMERO: BEH070219AK6.

#### II.- DECLARA "EL PROVEEDOR"









CONTRATO NÚMERO: DGBEH/008/2025

EL INSTRUMENTO JURIDICO NUMERO DOSCIENTOS COHENTA Y CUATRO, LIBRO NUMERO 4 CUATRO, TIENE LAS FACULTADES PARA SUSCRIBIR EL PRESENTE DOCUMENTO, QUIEN MANIFIESTA BAJO PROTESTA DE DECIR VERDAD, QUE LAS FACULTADES QUE LE FUERON CONFERIDAS NO LE HAN SIDO REVOCADAS, MODIFICADAS NI RESTRINGIDAS EN FORMA ALGUNA.

- II. 2.- QUE ESTÁ REGISTRADO EN EL PADRÓN DE CONTRIBUYENTES. DEPENDIENTE DEL SISTEMA DE ADMINISTRACIÓN TRIBUTARIA DE LA SECRETARÍA DE HACIENDA Y CRÉDITO PÚBLICO BAJO EL REGISTRO FEDERAL DE CONTRIBUYENTES NÚMERO SAT900613RTI, CUYO OBJETO SOCIAL ENTRE OTROS ES LA IMPORTACIÓN Y EXPORTACIÓN DE EQUIPOS Y ACCESORIOS DE COMPUTO, LABORATORIOS DE CIENCIAS BÁSICAS, MEDICINA, INSTRUMENTACIÓN Y CONTROL, AUTOMATIZACIÓN, DISEÑO, MANUFACTURA Y VIRTUALIZACIÓN DE EQUIPOS. COMPRA VENTA DE BIENES MUEBLES E INMUEBLES INCLUYENDO MOBILIARIO Y EQUIPO DE OFICINA ESCOLAR Y LABORATORIOS DE INSTRUMENTACIÓN ROBÓTICA. OUIEN SE ENCUENTRA AL CORRIENTE DE SUS OBLIGACIONES FISCALES, LO QUE HA DECLARADO PREVIAMENTE A LA FORMALIZACIÓN DE ESTE CONTRATO, EN CUMPLIMIENTO A LAS LEYES, REGLAS Y RESOLUCIONES FISCALES.
- II. 3.- QUE EL C. LUIS ARMANDO SANTOS HERNÁNDEZ, EN SU CARÁCTER DE APODERADO LEGAL TIENE FACULTADES PARA SUSCRIBIR EL PRESENTE INSTRUMENTO DE CONFORMIDAD CON LA ESCRITURA MENCIONADA EN EL NUMERAL II.1 DE ESTE APARTADO, LO QUE EXPRESA BAJO PROTESTA DE DECIR VERDAD, EN VIRTUD DE QUE EL MISMO NO LE HA SIDO REVOCADO, SUSPENDIDO NI LIMITADO.
- II.4.- QUE TIENE CAPACIDAD ECONÓMICA, TÉCNICA Y JURÍDICA, PARA CONTRATAR Y OBLIGARSE A ENTREGAR LOS BIENES QUE EN ESTE CONTRATO SE REFIEREN Y DISPONE DE LOS ELEMENTOS Y ORGANIZACIÓN NECESARIA PARA EL SUMINISTRO DE ESTOS.
- II.5.- QUE CONOCE PLENAMENTE EL CONTENIDO DE LA LEY DE ADQUISICIONES, ARRENDAMIENTOS Y SERVICIOS DEL SECTOR PÚBLICO DEL ESTADO DE HIDALGO Y SU REGLAMENTO, LAS NORMAS Y DISPOSICIONES VIGENTES RESPECTO DE LA ADQUISICIÓN DE LOS BIENES REFERIDOS EN ESTE CONTRATO, COMO TAMBIÉN LAS DISPOSICIONES LEGALES TANTO DE CARÁCTER FEDERAL COMO ESTATAL, APLICABLES A ESTA OPERACIÓN.



III.I.- QUE SE RECONOCEN RECÍPROCAMENTE LA PERSONALIDAD JURÍDICA Y LA CAPACIDAD LEGAL QUE OSTENTAN, ASÍ MISMO MANIFIESTAN CONOCER EL ALCANCE



CONTRATO NÚMERO: DGBEH/008/2025

Y CONTENIDO DE ESTE CONTRATO, POR LO CUAL ESTÁN DE ACUERDO EN SOMETERSE A LAS SIGUIENTES:

### CLÁUSULAS

PRIMERA. - OBJETO DEL CONTRATO. - EL PRESENTE CONTRATO TIENE COMO OBJETO LA ADQUISICIÓN DE EQUIPAMIENTO, INSTALACIÓN Y CAPACITACIÓN DE CENTROS CERTIFICADORES ACADEMIA STEM, DONDE "EL PROVEEDOR" SE OBLIGA A VENDER Y ENTREGAR EN PERFECTAS CONDICIONES LOS SIGUIENTES BIENES, DE ACUERDO CON LAS ESPECIFICACIONES PRESENTADAS EN LA OFERTA DEL PROCEDIMIENTO DE COMPRA REALIZADO MEDIANTE LICITACIÓN PÚBLICA NACIONAL NO. EA-913003989-N038-2025, INDICADOS COMO CONCEPTO 1, SUBCONCEPTO 3, COMO SE DESCRIBE EN EL ANEXO 1 DE ESTE DOCUMENTO.

SEGUNDA.- IMPORTE DEL CONTRATO.- "EL CONTRATANTE" CUBRIRÁ A "EL PROVEEDOR" LA CANTIDAD DE \$3,720,050.40 (TRES MILLONES SETECIENTOS VEINTE MIL, CINCUENTA PESOS 40/100 M.N.), CANTIDAD CON I.V.A. INCLUIDO, POR CONCEPTO DE PAGO DE LOS BIENES, MATERIA DEL PRESENTE CONTRATO.

TERCERA.- FORMA DE PAGO. "EL CONTRATANTE" SE COMPROMETE A REALIZAR UN PRIMER PAGO, EN CONCEPTO DE ANTICIPO DEL 50% (CINCUENTA POR CIENTO), DEL VALOR DE LOS BIENES MATERIA DE ESTE CONTRATO, EL CUAL ASCIENDE A \$1,860,025.20 (UN MILLÓN OCHOCIENTOS SESENTA MIL VEINTICINCO PESOS 20/100 M.N.) IVA INCLUIDO, CONFORME A LO ESTABLECIDO EN EL PARRAFO PRIMERO Y SEGUNDO DEL ARTICULO 12 DE LA LEY DE ADQUISICIONES, ARRENDAMIENTOS Y SERVICIOS DEL SECTOR PÚBLICO DEL ESTADO DE HIDALGO, EL CUAL SERÁ PAGADO DENTRO DE LOS 10 DÍAS HÁBILES CONTADOS A PARTIR DEL DÍA SIGUIENTE A LA FECHA DE LA FIRMA DEL CONTRATO, SIEMPRE Y CUANDO HAYA CUMPLIDO CON LA GARANTÍA DE ANTICIPO QUE SE MENCIONA EN LA CLÁUSULA NOVENA DEL PRESENTE INSTRUMENTO, LO CUAL SE FUNDAMENTO EN LA FRACCIÓN II DEL ARTICULO 66 DE LA LEY EN COMENTO, PARA MAYOR REFERENCIA Y UN SEGUNDO PAGO DEL 50% RESTANTE, POR LA CANTIDAD DE \$1,860,025.20 (UN MILLÓN OCHOCIENTOS SESENTA MIL VEINTICINCO PESOS 20/100 M.N.) IVA INCLUIDO, UNA VEZ ENTREGADA LA TOTALIDAD DE LOS BIENES, A SATISFACCIÓN DE "EL CONTRATANTE".

LOS PAGOS SE REALIZARÁN DENTRO DE LOS 10 DÍAS HÁBILES POSTERIORES A LA PRESENTACIÓN DE LA FIANZA DE ANTICIPO Y/O A LA ACTA ENTREGA-RECEPCIÓN DE LA TOTALIDAD DE LOS BIENES A ENTERA Y TOTAL SATISFACCIÓN DE **"EL CONTRATANTE",** ASÍ COMO EL CFDI EN ARCHIVO ELECTRÓNICO CON EXTENSIÓN .PDF Y .XML AL CORREO ELECTRÓNICO: facturas@bachillerato-hgo.edu.mx, EN UN HORARIO DE 08:30 A 16:30 HORAS DE LUNES A VIERNES, EL CUAL SE REALIZARÁ MEDIANTE TRANSFERENCIA BANCARIA.

PAGO QUE REALIZARÁ "EL CONTRATANTE" A FAVOR DE "EL PROVEEDOR", A LA CUENTA BANCARIA NÚMERO: 25603974769 CON CLABE: 044 694 256 039 747 699 DEL BANCO: SCOTIABANK A NOMBRE DE SURTIDORA DE ALTA TECNOLOGIA S.A. DE C.V.,







CONTRATO NÚMERO: DGBEH/008/2025

POR CONCEPTO DE LA ENTREGA, INSTALACIÓN Y CAPACITACIÓN DE LOS CENTROS CERTIFICADORES ACADEMIA STEM PARA EL BACHILLERATO DEL ESTADO DE HIDALGO.

EL PAGO DE LOS BIENES QUEDARÁ CONDICIONADO PROPORCIONALMENTE AL PAGO QUE **"EL PROVEEDOR"** DEBA EFECTUAR POR CONCEPTO DE PENAS CONVENCIONALES POR ATRASO.

CUARTA.- "EL PROVEEDOR" SE COMPROMETE A REALIZAR LA ENTREGA, INSTALACIÓN Y CAPACITACIÓN DE LOS CENTROS CERTIFICADORES ACADEMIA STEM, OBJETO DEL PRESENTE CONTRATO A ENTERA SATISFACCIÓN DE "EL CONTRATANTE" Y DE CONFORMIDAD CON LAS ESPECIFICACIONES TÉCNICAS, CUALITATIVAS Y CUANTITATIVAS DESCRITAS EN LA CLÁUSULA PRIMERA DEL PRESENTE CONTRATO, DENTRO DE LOS 70 DÍAS HÁBILES POSTERIORES A LA NOTIFICACIÓN Y FIRMA DEL CONTRATO.

LA ENTREGA, INSTALACIÓN Y CAPACITACIÓN DE LOS CENTROS CERTIFICADORES ACADEMIA STEM LA HARÁ "EL PROVEEDOR" EN LOS LUGARES ESTABLECIDOS POR "EL CONTRATANTE", SEGÚN LO ESTABLECIDO EN EL ANEXO 2 DE ESTE INSTRUMENTO JURÍDICO.

POR TAL MOTIVO "EL CONTRATANTE", SE RESERVA EL DERECHO DE REALIZAR CUALQUIER PAGO, SI "EL PROVEEDOR" INCUMPLE, DE MANERA ENUNCIATIVA MÁS NO LIMITATIVA, CON LAS CARACTERÍSTICAS, CANTIDAD, CALIDAD Y TIEMPO DE ENTREGA DE LA ADQUISICIÓN CONTRATADA.

QUINTA.- "EL PROVEEDOR" SE COMPROMETE A PAGAR POR CONCEPTO DE PENA CONVENCIONAL LA CANTIDAD EQUIVALENTE DEL 3 (TRES) AL MILLAR DEL MONTO SEÑALADO EN LA CLÁUSULA SEGUNDA POR CADA DÍA DE RETRASO OCASIONADO POR SU PERSONAL Y/O CUALQUIER OTRO QUE DEPENDA DIRECTA O INDIRECTAMENTE DE ÉSTE PARA DAR CUMPLIMIENTO A LAS OBLIGACIONES QUE EMANAN DEL PRESENTE INSTRUMENTO, CANTIDADES QUE SERÁN DESCONTADAS, HASTA POR EL IMPORTE SEÑALADO EN LA GARANTÍA DE CUMPLIMIENTO DE CONTRATO AL MOMENTO DE EFECTUARSE EL PAGO.

INDEPENDIENTEMENTE DE LA APLICACIÓN DE LAS PENAS CONVENCIONALES INDICADAS EN ESTA CLÁUSULA, "EL CONTRATANTE" PODRÁ OPTAR POR EXIGIR A " EL PROVEEDOR" EL CUMPLIMIENTO DEL CONTRATO O LA TERMINACIÓN ANTICIPADA DEL MISMO, SIN RESPONSABILIDAD PARA "EL CONTRATANTE". EN CUALQUIERA DE LOS CASOS, "EL PROVEEDOR" ESTARÁ OBLIGADO A PAGAR LOS DAÑOS Y PERJUICIOS OCASIONADOS A "EL CONTRATANTE".

SEXTA. - PARA LA MEJOR INTERPRETACIÓN DE LA CITADA PENA CONVENCIONAL "LAS PARTES" SE AJUSTARÁN A LOS CRITERIOS QUE A CONTINUACIÓN SE SEÑALAN:

0







CONTRATO NÚMERO: DGBEH/008/2025

A. CUANDO HAYA TRANSCURRIDO EN EXCESO EL PLAZO DE ENTREGA, INSTALACIÓN Y CAPACITACIÓN DE LOS CENTROS CERTIFICADORES ACADEMIA STEM Y/O QUE ESTE NO SE HAYA ENTREGADO A PLENA SATISFACCIÓN DE **"EL CONTRATANTE"**.

B. CUANDO "EL PROVEEDOR" INCUMPLA CON LAS CONDICIONES DE CALIDAD Y LAS CARACTERÍSTICAS DE LA ADQUISICIÓN OBJETO DEL PRESENTE CONTRATO QUE SE PACTARON ORIGINALMENTE EN LA LICITACIÓN PÚBLICA NACIONAL EA-913003989-N038-2025 Y EN EL PRESENTE CONTRATO.

SEPTIMA. - "EL CONTRATANTE" ADEMÁS DE LAS HIPÓTESIS SEÑALADAS EN LA CLÁUSULA QUE ANTECEDE PODRÁ DAR POR TERMINADO EL PRESENTE CONTRATO, EN VÍA DE RESCISIÓN, DE MANERA UNILATERAL Y SIN NECESIDAD DE INTERVENCIÓN DE AUTORIDAD JURISDICCIONAL, SIN PREVIO AVISO QUE DEBA HACERSE POR ESCRITO:

A. SI EL "PROVEEDOR" NO CUMPLE CON LA ENTREGA, INSTALACIÓN Y CAPACITACIÓN DE LOS CENTROS CERTIFICADORES ACADEMIA STEM EN LA FECHA PACTADA, EN EL PRESENTE CONTRATO, SON DE MALA CALIDAD O SE ENCUENTRAN EN MAL ESTADO. B.SI EL "PROVEEDOR" SUBCONTRATA CEDE O TRASPASA EN FORMA TOTAL O PARCIAL LOS DERECHOS DERIVADOS DEL PRESENTE CONTRATO.

EN EL CASO DE QUE "EL CONTRATANTE" NOTIFIQUE LA RESCISIÓN EN LOS TÉRMINOS DE LA PRESENTE CLÁUSULA "EL PROVEEDOR" CONTARÁ CON UN PLAZO DE 05 DÍAS HÁBILES PARA EXPONER LO QUE A SU DERECHO CONVENGA RESPECTO AL CUMPLIMIENTO DE SUS OBLIGACIONES. SI TRANSCURRIDO DICHO PLAZO "EL PROVEEDOR" NO MANIFIESTA NADA EN SU DEFENSA O SI DESPUÉS DE ANALIZAR LAS RAZONES ADUCIDAS POR ÉSTA "EL CONTRATANTE" ESTIMA QUE LAS MISMAS NO SON SATISFACTORIAS, SURTIRÁ SUS EFECTOS PLENAMENTE LA RESCISIÓN.

OCTAVA.- "LAS PARTES" ACUERDAN QUE CUALQUIER MODIFICACIÓN A LOS TÉRMINOS DEL PRESENTE CONTRATO DURANTE SU VIGENCIA SERÁ ESTABLECIDA POR MUTUO ACUERDO ENTRE ELLAS, ÚNICAMENTE, POR ESCRITO DEBIDAMENTE FIRMADO POR SUS REPRESENTANTES LEGALES DEBIDAMENTE FACULTADOS, Y CON UNA ANTELACIÓN PARA SU ENTRADA EN VIGOR DE CUANDO MENOS OS (CINCO) DÍAS HÁBILES CONTADOS A PARTIR DE LA FECHA EN QUE SE PROPONGA LA MODIFICACIÓN HACIENDO, EN SU CASO, LOS AJUSTES QUE RESULTEN NECESARIOS EN EL COSTO Y TIEMPO DE LA ADQUISICIÓN.

NOVENA. - PARA EFECTO DE GARANTIZAR EL FIEL Y EXACTO CUMPLIMIENTO DE TODAS Y CADA UNA DE LAS OBLIGACIONES DERIVADAS DEL PRESENTE INSTRUMENTO JURÍDICO, Y EN CUMPLIMIENTO AL CONTENIDO DEL ARTÍCULO 66 Y 67 FRACCIÓN II DE LA LEY DE ADQUISICIONES ARRENDAMIENTOS Y SERVICIOS DEL SECTOR PÚBLICO DEL ESTADO DE HIDALGO "EL PROVEEDOR" SE OBLIGA A EXHIBIR A FAVOR DE "EL CONTRATANTE" LO SIGUIENTE:

• GARANTÍA DE ANTICIPO. "EL PROVEEDOR", DEBERÁ EMITIR FIANZA O CHEQUE CERTIFICADO, POR LA TOTALIDAD DEL ANTICIPO, QUE ASCIENDE A







CONTRATO NÚMERO: DGBEH/008/2025

\$1,860,025.20 (UN MILLÓN OCHOCIENTOS SESENTA MIL VEINTICINCO PESOS 20/100 M.N.), "EL PROVEEDOR" DEBERÁ PROPORCIONAR DICHA GARANTÍA DENTRO DE LOS 10 PRIMEROS DÍAS HÁBILES CONTADOS A PARTIR DEL DÍA SIGUIENTE A LA FECHA DE LA FIRMA DEL CONTRATO.

 GARANTÍA DE CUMPLIMIENTO EFECTIVA. "EL PROVEEDOR" DEBERÁ EMITIR FIANZA, POR EL MONTO TOTAL DE LA OBLIGACIÓN, POR LA CANTIDAD DE \$320,694.00 (TRESCIENTOS VEINTE MIL SEISCIENTOS NOVENTA Y CUATRO PESOS 00/100 M.N.), LA CUAL CORRESPONDE AL 10% DEL MONTO TOTAL SIN INCLUIR EL I.V.A.

"EL PROVEEDOR" RESPONDERÁ POR LOS VICIOS OCULTOS DE LOS BIENES QUE PRESENTE, COMPROMETIÉNDOSE A SUSTITUIRLOS POR OTROS, QUE CUMPLAN CON LAS ESPECIFICACIONES DE SU OFERTA, ASÍ COMO POR EL OPORTUNO CUMPLIMIENTO EN LA ENTREGA DE LOS BIENES, CALIDAD Y ESPECIFICACIONES REQUERIDAS. "EL PROVEEDOR" SE OBLIGA A ENTREGAR LA GARANTÍA DE CUMPLIMIENTO EN UN PLAZO NO MAYOR DE 3 DÍAS HÁBILES POSTERIORES A LA FIRMA DEL CONTRATO CORRESPONDIENTE.

LA GARANTÍA SERÁ CANCELADA CUANDO "**EL PROVEEDOR**" HAYA CUMPLIDO CON TODAS SUS OBLIGACIONES CONTRACTUALES, PREVIO ESCRITO DE SOLICITUD.

LA GARANTÍA PERMANECERÁ EN VIGOR HASTA QUE SE CUMPLA TOTALMENTE EL CONTRATO Y, SI ES EL CASO, DURANTE LA SUBSTANCIACIÓN DE TODOS LOS RECURSOS LEGALES O JUICIOS QUE SE INTERPONGAN, HASTA QUE SE DICTE LA RESOLUCIÓN DEFINITIVA POR AUTORIDAD COMPETENTE.

EN CASO DE QUE EL PLAZO DE ENTREGA ESTABLECIDO ORIGINALMENTE EN EL CONTRATO SEA AMPLIADO O HAYA MODIFICACIONES QUE AFECTEN EL IMPORTE DEL CONTRATO, LA GARANTÍA DE CUMPLIMIENTO DEL CONTRATO QUEDARÁ AUTOMÁTICAMENTE PRORROGADA POR EL MISMO TIEMPO E IMPORTE, ASÍ COMO LA OBLIGACIÓN DE PRESENTAR EL ENDOSO DE LA FIANZA RESPECTIVA.

**DÉCIMA.-** UNA VEZ CUMPLIDAS LAS OBLIGACIONES DE **"EL PROVEEDOR"** A SATISFACCIÓN DE **"EL CONTRATANTE"**, SE PROCEDERÁ A EXTENDER UNA CONSTANCIA DE CUMPLIMIENTO DE LAS OBLIGACIONES CONTRACTUALES, PARA QUE **"EL PROVEEDOR"** PUEDA DAR TRÁMITE A LA CANCELACIÓN DE LA (S) GARANTÍA (S) RESPECTIVAS.

**DÉCIMA PRIMERA.- "LAS PARTES"** ESTIPULAN QUE LA VIGENCIA DEL PRESENTE CONTRATO SERÁ A PARTIR DE LA FIRMA DEL PRESENTE CONTRATO AL 31 DE DICIEMBRE DE 2025.

DÉCIMA SEGUNDA. "LAS PARTES" ACUERDAN QUE PARA EL CASO DE CUALQUIER ANOMALÍA, DESPERFECTO, INCONSISTENCIA, INCONFORMIDAD Y/O QUEJA EN LA ENTREGA, INSTALACIÓN Y CAPACITACIÓN DE LOS CENTROS CERTIFICADORES ACADEMIA STEM, CONFORMARÁN UNA COMISIÓN INTEGRADA POR EL MISMO NÚMERO DE PERSONAS DE CADA UNA DE "LAS PARTES" QUIENES DEBERÁN DE











CONTRATO NÚMERO: DGBEH/008/2025

EXAMINAR LAS CONDICIONES QUE GUARDA LA ADQUISICIÓN, QUIENES SE ENCARGARAN DE VERIFICAR QUE CORRESPONDEN A LAS PREVIAMENTE PACTADAS, ASENTÁNDOLO DENTRO DEL ACTA CIRCUNSTANCIADA DE CUENTA; DICHA ACTA DEBERÁ DE SER FIRMADA POR TODOS Y CADA UNO DE LOS QUE EN ELLA INTERVENGAN.

DE EXISTIR ANOMALÍAS, INCONSISTENCIAS, DESPERFECTOS, VARIACIONES, AL MOMENTO DE REALIZAR LA INSPECCIÓN DE VERIFICACIÓN SEÑALADO EN EL PÁRRAFO QUE ANTECEDE "EL CONTRATANTE" SUSPENDERÁ EL PAGO Y PROCEDERÁ A REALIZAR LAS DEDUCCIONES SEÑALADAS EN LA CLÁUSULA QUINTA HASTA EN TANTO SE DETERMINE LA PROCEDENCIA O NO DE LA SUSPENSIÓN DE LA ADQUISICIÓN Y/O DEL PAGO. SIN QUE ESTO IMPLIQUE INCUMPLIMIENTO ALGUNO POR PARTE DE "EL CONTRATANTE". QUEDANDO OBLIGADO EL "PROVEEDOR" A RESARCIR LOS POSIBLES DAÑOS QUE REPRESENTEN ALGÚN TIPO DE DETRIMENTO EN PERJUICIO DE "EL CONTRATANTE".

DÉCIMA TERCERA.- LAS "PARTES" ACUERDAN QUE EN CASO DE CONTROVERSIA Y/O DEMANDA Y/O RECLAMACIÓN QUE TENGA RELACIÓN DIRECTA O INDIRECTA CON DERECHOS TUTELADOS EN MATERIA DE PROPIEDAD INTELECTUAL, LA RESPONSABILIDAD QUE PUDIERA NACER DE DICHA AFECTACIÓN CORRERÁ ÚNICA Y EXCLUSIVAMENTE A CARGO DE "EL PROVEEDOR".

DÉCIMA CUARTA.- LAS PARTES" CONVIENEN DE MANERA EXPRESA QUE EL PRESENTE CONTRATO ES DE NATURALEZA CIVIL Y DE NINGUNA MANERA LABORAL, TODA VEZ QUE EL PERSONAL Y/O PRESTADORES DE SERVICIOS PROFESIONALES POR HONORARIOS, DESIGNADOS O CONTRATADOS PARA LA PRESTACIÓN DE LOS SERVICIOS OBJETO DEL PRESENTE CONTRATO, ESTARÁ BAJO LA DEPENDENCIA DIRECTA DE LA PARTE QUE LO CONTRATE O COMISIONE EXCLUSIVAMENTE DURANTE EL TIEMPO DE DURACIÓN DEL CONTRATO. CONSECUENTEMENTE "LA CONTRATANTE" QUEDA LIBERADA DE CUALQUIER RESPONSABILIDAD EN MATERIAL LABORAL, PENAL, MERCANTIL, DE SEGURIDAD SOCIAL Y/O CIVIL, DERIVADA DE LAS RELACIONES CONTRACTUALES DE SU CONTRAPARTE.

**DÉCIMA QUINTA.-** "EL PROVEEDOR" SE OBLIGA A RESPONDER DE LOS DEFECTOS Y VICIOS OCULTOS DE LA ENTREGA, INSTALACIÓN Y CAPACITACIÓN DE LOS CENTROS CERTIFICADORES ACADEMIA STEM, ASÍ COMO DE LOS DAÑOS Y PERJUICIOS QUE SE LLEGUEN A CAUSAR A "EL CONTRATANTE" O A TERCEROS.

LO NO PREVISTO EN ESTA CLÁUSULA SE RESOLVERÁ CONFORME A LAS DISPOSICIONES DE LOS CAPÍTULOS NOVENO Y UNDÉCIMO DE LA LEY FEDERAL DE PROTECCIÓN AL CONSUMIDOR.

**DECIMA SEXTA.- "EL PROVEEDOR",** SE OBLIGA A REEMPLAZAR EN UN LAPSO NO MAYOR A 10 DÍAS NATURALES LOS BIENES QUE NO CUMPLAN CON LAS ESPECIFICACIONES A QUE SE REFIERE LA CLÁUSULA **PRIMERA** DE ESTE INSTRUMENTO, O QUE CUENTEN CON VICIOS O DEFECTOS OCULTOS, DETECTADOS AL MOMENTO DE REALIZAR LA ENTREGA.





**DÉCIMA SEPTIMA.-** EL PRESENTE CONTRATO CONSTITUYE EL ACUERDO ENTRE LAS PARTES EN RELACIÓN CON EL OBJETO DEL MISMO Y DEJA SIN EFECTO CUALQUIER OTRA NEGOCIACIÓN, O COMUNICACIÓN ENTRE ÉSTAS, YA SEA VERBAL O ESCRITA, REALIZADA CON ANTERIORIDAD A LA FECHA DE FIRMA.

DÉCIMA OCTAVA.- EN CASO DE INCUMPLIMIENTO DE ALGUNA DE LAS OBLIGACIONES MENCIONADAS EN EL PRESENTE CONTRATO, "LAS PARTES" SE SOMETEN EN UN PRINCIPIO A LA NEGOCIACIÓN, Y EN CASO, DE NO RESOLVER SUS DIFERENCIAS POR ESA VÍA DEJANDO CONSTANCIA POR ESCRITO, SE SOMETERÁN A LOS PROCEDIMIENTOS DE MEDIACIÓN Y CONCILIACIÓN ANTE EL CENTRO ESTATAL DE JUSTICIA ALTERNATIVA DEL PODER JUDICIAL DEL ESTADO DE HIDALGO, CON SEDE EN LA CIUDAD DE PACHUCA DE SOTO, HIDALGO. EN CASO DE AGOTARSE LAS INSTANCIAS SEÑALADAS SIN SOLUCIÓN SATISFACTORIA PARA "LAS PARTES", DARÁ LUGAR AL PROCEDIMIENTO CONTENCIOSO ANTE LOS TRIBUNALES DEL FUERO COMÚN DEL DISTRITO JUDICIAL DE PACHUCA DE SOTO, HIDALGO, RENUNCIANDO PARA TODOS LOS EFECTOS A LA COMPETENCIA QUE PUDIERA CORRESPONDERLES POR RAZÓN DE DOMICILIO PRESENTE O FUTURO.

LEÍDO QUE FUE EL PRESENTE ACTO JURÍDICO "LAS PARTES" CONTRATANTES LO FIRMAN EN PACHUCA DE SOTO, HIDALGO, CON FECHA 26 DE MARZO DE 2025.

**EL CONTRATANTE** 

MTRO. ELÍAS CORNEJO SÁNCHEZ DIRECTOR GENERAL **EL PROVEEDOR** 

LUIS ARMANDO SANTOS HERNÁNDEZ APODERADO LEGAL DE SURTIDORA DE ALTA TECNOLOGIA S.A. DE C.V.

**TESTIGOS** 

MTRA. CLAUDIA OCADIZ GARCÍA DIRECTORA DE ACADEMIA L.A. JESÚS HERNÁNDEZ NAHLE DIRECTOR DE ADMINISTRACIÓN

Última hoja del contrato de Adquisición de equipamiento, instalación y capacitación de Centros Certificadores Academia STEM, que celebran por una parte el Bachillerato del Estado de Hidalgo, representado por el Mtro. Elías Cornejo Sánchez, en su carácter de Director General, y por la otra, la persona moral Surtidora de Alta Tecnología S.A. de C.V., representada legalmente por el C. Luis Armando Santos Hernández, en su carácter de Apoderado legal.



### ANEXO NO. 1

Concepto No.	No. de Subconcepto	Descripción completa del subconcepto	Unidad de Medida	Cantidad	Precio Unitarios Sin IVA	Subtotal	Ž.	Importe
1	3	Centro Certificador Academia STEM par con 5 laboratorios cada uno que incluye	en:					to de 2 paquetes
		* Laboratorio de Robótica Colaborativa, Brazos robóticos colaborativos tipo 4. Deberá cumplir con las siguientes características:  Especificaciones: Grado de libertad 4 Carga máxima 250g Alcance máximo 340mm Repetibilidad ± 0.2mm Voltaje 100~240 V CA, 50/60 Hz Entrada de alimentación 12V ~ 5A CC Ambiente de trabajo -5°C ~ 45°C	PZ PZ	10	\$ 42,500.00	\$ 425,000.00	\$68,000.00	\$493,000.00
		Poder máximo 60W Comunicación Puerto serie virtual USB / puerto serie Software DobotStudio / DobotScratch Peso 2,4 kg Brazo trasero / antebrazo 150mm Tamaño base 146mm × 146mm		8				
		Controlador UCM Arm Cortex-M4 de 32 bits Frecuencia principal 168 MHz Voltaje 100 V-240 V CA, 50/60 Hz Entrada de alimentación -5°C-45°C Voltaje 100 V-240 V CA, 50/60 Hz Ambiente de trabajo						



		_	_			T		
	-5°C-45°C							
	Poder							
	60W máximo							
	Comunicación							
	Puerto serie virtual USB /							
	Puerto serie / Bluetooth							
	Lenguaje de programación			1				
	MicroPython							
	Software							
	DobotStudio / DobotScratch							
	Peso							
	989							
	Tamaño							
	95 mm × 80 mm × 21.5 mm							
	Movimiento del eje							
	Eje 1- Base							
	-135 ° a + 135 °							50
	Eje 2- Brazo trasero							14
	-5 ° a + 80 °							V
	Eje 3- Brazo delantero							
	-10 ° a + 85 °							
	Eje 4- Herramientas finales							
	-145 ° a + 145 °							
	-145 a 1 145							
	Herramientas finales							
	Pen Holder						-	
	Diámetro: 8-12 mm							
	Suction Cup							
	Diámetro: 20 mm							
	Soft Gripper							
	Distancia máxima de							
2	apertura y cierre de							
	Interfaz de energía							
	50 mm							
	Interfaz de comunicación						*	
	× 2 4PIN, 12V ~ 3A DC							
	Multifuncional Interfaz de E/S						,	
	× 2 10PIN, interfaz de							
	comunicación en serie							
	× 6 Terminal verde, 4PIN,						/	
	3.3V / 5V-IO, 5V 1A-VCC, Interfaz de							1
	multiplexación							1
	multifunción, E / S definida							1
	por el usuario, AD, Salida PWM, I2C,						\	1,
	etc.						\	
	Interfaz de motor paso a paso							
	× 2 Terminal amarillo, 4							1
	pines, motor paso a paso de 2 fases,							1
	16 subdivisión, 12V 1A ×							
	Interfaz de alimentación de 12V							
	× 2 Terminal rojo, 2PIN, 12V,							
	3A Max							
			-	4	410700000	#1C C7C CC	¢120 C1C C0	
	Vehículo de guiado automático para	PZ	2	\$ 51,990.00	\$ 103,980.00	\$16,636.80	\$120,616.80	
	brazo robótico colaborativo tipo 1.							
	Deberá cumplir con las siguientes							
	características: (Según junta de							
	aclaraciones).							
	Método de control							



				001111010	110111211012	000,20	
	Joystick 2.4G, Bluetooth, con						
	cable, secuencia de comandos						
	Material						
	Plástico de ingeniería						
	(ABS+PC), aleaciones de aluminio,						
	acero inoxidable (eje giratorio, eje de						
	suspensión) Certificaciones						
	CE-RED, CE-LVD, RoHS, FCC						
	SDOC, FCC ID, ONU 38.3						
	Software						
	DobotLab (programación						
	Blocky/ Python); cooperación con						
	DobotLink para conexión y						
	actualización de firmware						
	Temperatura de trabajo						
	0–35 °C						
	Dimensiones exteriores						
	463 x 293 x 125 mm						
	Potencia nominal						
	60 W Tensión nominal						
	12 V						
	Comunicación						
	Mando a distancia de 2,4						
	GHz, USB, Bluetooth						
	Carga útil máxima						
	5 kilos		*				
	Velocidad máxima						
	1 m/s						
	Peso						
-	5 kilos	D7	4	¢1/250.00	¢ 57,000,00	¢0.120.00	¢cc 120 00
	Accesorios para desplazamiento (banda)	PZ	4	\$ 14,250.00	\$ 57,000.00	\$9,120.00	\$66,120.00
	(barida)						\
	Banda transportadora.						\
	Características técnicas:						
	Carga útil 500 g						
	Distancia de entrega efectiva 600						
	mm						
	Velocidad máxima 120 mm / s Aceleración máxima 1100 mm / s²						
1	* Laboratorio de Robótica Móvil para dis	señar :	armar pr	ogramar robots	que puedan recol	ver desafíos de inc	reniería como
	movimiento y cálculo de trayectorias, co					ver desailos de inç	gernena como
	Para el laboratorio de robótica móvil se					rsos v herramient	as
	especializadas en el diseño, construcció					J	
	Con estos materiales se deberán poder					o en tecnología de	robótica móvil.
	Como objetivo, los robots deberán pode	r resol	ver desaf	íos de ingeniería	como movimien	to y cálculo de tra	yectorias,
	control por visión, inteligencia artificial.			<u> </u>		-	
	Por medio de este laboratorio, se debera						ótica móvil, la
	cual deberá ser acreditada por medio de						
	Eller in the least of the						
	El laboratorio debe incluir:						
	Sistemas de construcción de robot	PZ	8	\$ 112,500.00	\$ 900,000.00	\$144,000.00	\$1,044,000.00
	móvil tipo 1, que incluye al menos los						
	siguientes componentes de acuerdo						
	al sistema:						



(1) Estación de robótica móvil para				
construcción de robots de				
competencia, el cual incluye:				
o Materiales de construcción				
de aluminio				
Hechos de aluminio 5052-				
H32				
Segmentado en piezas de				
2.5" cortables				
Acabado anodizado				
transparente cepillado con alambre				
Espesor de 1.6 mm				38
o (1) Procesador para el robot				00
que cuente con:				
21 puertos inteligentes RJ11				
que detectan:				
Motores				
Sensores				
Comunicación por radio				
8 puertos digitales /				Contraction of the Contraction o
analógicos 3-wire				
Salidas digitales				
o Activo: 2.9 V en alta				
impedancia				
o Inactivo: 0.4 v máximo en				
alta impedancia				9
Entradas digitales:				
o Activo: 2.4 - 5.5 V				
o Inactivo: 0.0 - 1.0 V				
Entrada analogica: 0 - 5 V				
Resolución de salida				
analogica: 12-bit				
Tecnología del sistema				
Núcleo Cortex A9 a 668 MHz				1
1333 Millones de instrucciones por				1
segundo (MIPS)				\
Núcleo Cortex MO a 32 MHz				
Una FPGA				
Memoria de 128 mb				
Memoria flash de 32 mb				\ 
Puerto USB 2.0 High Speed				1
(480 Mbit/s)				
Pantalla táctil	9.			
4.25"				
280 x 272 pixeles				
65k colores				
Almacenamiento para hasta				
8 programas simultáneos				
Entrada para tarjeta				
microSD				
Expansión de hasta 16 gb				
FAT 32				
Caratula protectora				
Calatula protectora				
Conectividad:				
Conectividad:				



	 CONTRATO	NOTITE NO. DO	332. 1, 000, 1	
Tamaño 101.6mm x 139.7mm				
x 33.02mm				
Peso de 285g				
o (1) Control de robot de tipo				
videojuego que cuente con:				
Pantalla LCD				
monocromática 128 x 64 pixeles				
Luz de fondo con leds rojos				
o blancos				
Posibilidad de seleccionar,				
comenzar, y detener programas				
Conexión con el controlador				6
para seguimiento del nivel de batería				Sh.
de ambos				00
Indicador de señal de				U
comunicación				
Indicador de modo				
competencia				
10 idiomas				
Bluetooth 4.2				
Descarga y depuración de				
programas a 200 kbps				
2 joysticks				
12 botones				
Vibrador				
Batería Li-ion recargable				
Tiempo de batería de 8 - 10				
horas				
Tiempo de carga de batería 1				
hora				
Detección de no uso				
Puerto para segundo control				
Peso de 350g				
o Radio de robot para				
comunicación inalámbrica				
Soporte para 500 canales				<b>N</b>
simultáneos				1
Capacidad para usar				
Bluetooth				
Indicador led				
o Batería recargable para				
controlador de 1100 mAh				
Lithium Iron (LiFePO4)				
200 ciclos de recarga				
completa				
Voltaje nominal 12.8 V				
Corriente máxima 20 A				
THE RESERVE AND ADDRESS OF THE PARTY OF THE				
Energía máxima de salida: 256 Watts				
200				
Número de motores en su				
pico de poder 10				
Rendimiento de los motores				
al 100% cuando la batería se				
encuentra con poca carga				
Capacidad 12.8 Wh				
350g de peso				
Dimensiones 46.45mm x				
160.45mm x 24.64mm				



	00111111111		
o (8) Motores inteligentes 11			
watts de potencia			•
Con la característica de			
poder usar cartuchos de rendimiento			
intercambiables en 3 opciones:			
36:1 (100 rpm)			
18:1 (200 rpm)			
6:1 (600 rpm)			
o (8) Engranajes de alta			
resistencia 36T			
o (8) Engranajes de alta			
resistencia 60T			O.
o (8) Engranajes de alta			0
resistencia 84T			0
o (32) Insertos de engranajes			
cuadrados de alta resistencia			
o (32) Insertos de engranajes			
de giro libre			
o (4) Piñones de alta			
resistencia de 6 dientes			
o Software de programación			
con posibilidad de programar con			
bloques y con texto.			
o Accesorios adicionales:			
Sensores compatibles con			
controlador de robot:			
(1) Sensor de Came			
Positioning System			
(1) Sensor de distancia			
o rango de 20 mm a 2000 mm			
o Debajo de los 200 mm			
deberá tener una exactitud			
aproximada de +/- 15 mm			
o Por encima de 200 mm			
deberá tener una exactitud		li .	1
aproximada del 5%			
o Reporte aproximado del			
tamaño del objeto como pequeño,			
mediano, o grande.			
o Reporte de la velocidad			
aproximada del objeto			
(1) Sensor óptico			
combinación de sensor de luz			
ambiente, color, proximidad y sensor			
de gestos.			
o La información de color			
deberá mostrarse en RGB, HUE, y			
saturación o escala de grises			
(1) Sensor de inercia			
(1) Cámara de visión			
(2) Potenciómetro			
(5) Paquete de cables de			
conexión para controlador con			
puertos RJ11 cortos			



			CONTRATO	NOWILKO. DO	55211,000,20	
(5) Paquete de cables de conexión para controlador con puertos RJ11 largos						
(3) Cartucho para motor						
inteligente con relación de						
engranajes 36:1						
(3) Cartucho para motor						
inteligente con relación de						
engranajes 6:1 (2) Paquetes de material de						(C)
construcción de robots móviles de						9
aluminio:						U
En formato C con agujeros						
para ensamblaje.						
6 barras de construcción por paquete						
Hechos de aluminio 5052-						
H32						and the second second second
Segmentado en piezas de						
2.5" cortables						
Acabado anodizado						
transparente cepillado con alambre Espesor de 1.6 mm						
o Uno (1) Estructura de						
Aluminio 1X2X1X35						
o Uno (1) Estructura de						
Aluminio 1X2X1X25						
Kits de Neumática que contiene lo	KIT	4	\$ 14,750.00	\$ 59,000.00	\$9,440.00	\$68,440.00
siguiente:	KII	-	\$ 14,750.00	\$ 33,000.00	ψ5, 110.00	
(1) Cilindro neumático de 75						
mm de carrera						
(1) Cilindro neumático de 50 mm de carrera						
(1) Cilindro neumático de 25						
mm de carrera						- \
(1) Tanque de aire 200mL				,		\\
(1) Manómetro de presión de						\\
(1) Regulador de presión de						1
aire (i) Regulador de presion de						
(1) Soporte de montaje del						
regulador de presión de aire						
(1) Cortador de tubos						1
(2) Cables de controlador de solenoide de doble efecto						
(2) Solenoides de doble						
efecto						
(1) Cierre del accesorio de						
válvula						
(8) Accesorios de codo			12			
(5) Accesorios en T (2) Accesorios de válvula de						
flujo de aire						
(10) Accesorios macho rectos						*
(1) Herrajes hembra rectos						
(1) Vástago de válvula						
(10) Tapones de 4 mm						



	(3 metros) Tubo de 4 mm						
	Cancha de Juego que cuente con las siguientes características. Estructura	PZ	2	\$ 48,500.00	\$ 97,000.00	\$15,520.00	\$112,520.00
	perimetral para campo de robótica móvil portátil.						
	Características técnicas:						
	(16) Conectores en T						
	(8) Conectores de esquina						
	(4) Extrusiones laterales						
	(4) Extrusiones centrales						
	(4) Extrusiones izquierdas						
	(8) Extrusiones centrales verticales						
	(4) Extrusiones de esquina						
	verticales						
	(12) Extrusiones de código						
	GPS						
	(8) Paneles laterales					7	
	(4) Paneles centrales						
	(2) Correas						
	(2) Estuches para campo (2) Estuches para baldosas						
	para campo						
	(36) Tapetes antiestáticos con textura.						
	Baldosas de espuma						
	encajables de 2 x 2 utilizadas para						6
	construir un campo de competición.						00
	Estas losetas son resistentes						O
	a las descargas electrostáticas.						
	Material de espuma EVA antiestática (35-40)						
	Espesor de 0.63" (1.6 cm)						
	Elementos de juego de la temporada	PZ	2	\$ 35,000.00	\$ 70,000.00	\$11,200.00	\$81,200.00
	actual, el cual incluye:						
	Componentes de actualización de la						
	temporada, lo necesario para poder						\
	participar en competencias a nivel						
	nacional inscritos a RECF, que						\\\\
	incluye: Cinco (5) porterías móviles,						/
	cada una con una (1) estaca						
	Porterías móviles						1
	hexagonales, con un diámetro						
	máximo de 10" (254 mm) y una altura						
	total de 14,5" (368,3 mm).						
	Cuatro (4) estacas de pared,						
	Un tubo vertical de PVC						
	Schedule 40 de ½" (12,7 mm) (gris, rojo o azul)						
	Una (1) escalera, con tres (3)						
	niveles y una (1) estaca alta en la cima						
	Una estructura de 36" (914,4						
	mm) x 36" (914,4 mm) x 46" (1168,4						
	mm) situada en el centro del campo.						
	Escalera de cuatro postes						
	verticales y tres conjuntos de						
	peldaños horizontales a 457,2 mm,						



812,8 mm y 812,8 mm. (812,8 mm) y 46" (1168,4 mm). Estaca alta sobre uno de los postes verticales Estructuras de soporte, herrajes y la Estaca Alta son parte de la Escalera. Cuarenta y ocho (48) anillos, veinticuatro (24) de cada color (rojo y azul) Objeto de plástico hueco, rojo o azul, en forma de toroide, con un diámetro exterior de 177,8 mm, un diámetro interior de 76,2 mm y un grosor (o "diámetro del tubo") de 50,8 mm. Interior de 76,2 mm y un grosor (o "diámetro del tubo") de 50,8 mm.  licencia para acceso a entornos de robots virtuales con 16 entornos, que	SE RV	2	\$ 15,000.00	\$ 30,000.00	\$4,800.00	\$34,800.00
integra inteligencia artificial y ciencia de datos.  Software de programación con posibilidad de programar con bloques y con texto. Programación mediante lenguaje Python Programación mediante lenguaje a bloques Debe incluir escenarios de competencias virtuales para desafío mundial Debe estar integrado el ambiente virtual al entorno de						C. C
programación Cuatro (4) kits de construcción de robot móvil tipo 2.  Cada kit contiene lo siguiente:  (1) Equipamiento de armado de robots móviles de competencia para nivel de educación básica, el cual incluye:  o (1) Controlador de robot móvil o Radio bluetooth 5.0 integrado o Gyro/Acelerómetro de 6 ejes integrado o Pantalla a color multilenguaje o Tablero de control que provee diagnósticos en tiempo real o 12 puertos inteligentes o Programable en bloques y	KIT	8	\$ 29,125.00	\$ 233,000.00	\$37,280.00	\$270,280.00



texto C++ y python			
o Descarga de código			
inalámbrica con el control			
o Espacio para microSD			
(6) Motores inteligentes			
o Puerto inteligente			
o Velocidad libre 120 rpm			
o Torque de paro 0.414 N-m			
o Poder de salida 1.4 W			
o Tasa de comandos de 3000			
Hz			
100 100			
o Frecuencia de muestreo	1	1	
3000 Hz			-
the first state of the state of			
o Resolución del codificador			
0.375 degrees			
Valtaia de energeión			
o Voltaje de operación		l .	
nominal 7.2 V			
o Pico de poder de salida 7.2 V			
(1) Control de robot de tipo			
videojuego			
o 2 joysticks analogicos			
o 10 botones			
		7	
o Radio bluetooth 5.0			
incorporada		I	7
			^
o Emparejamiento		1	0
inalámbrico con el controlador de			
robot móvil			()
o Descarga inalámbrica de			
programas			
o Ejecutar y detener			
programas desde el control			
		1	
(1) Batería de controlador de			
Li-Ion 2000 mAh			
The property of the property o			
o Lithium Ion 7.2 V 2000 mAh			
o Leds indicadores			\ \ \
incorporados			\
o Carga por USB-C			\
o Carga aproximada de 2			1
			<u> </u>
horas			
(1) Componente de led con			1
funcionalidad táctil para interacción			
(1) Switch de colisión			1 1
(1) Sensor óptico			\
			\
(1) Sensor de distancia			\
o Rango de 20 mm a 200 mm			1
con una precisión de +/- 15 mm			
			\
o Rango de 20 mm a 2000			
mm con una precisión de ~5%			,
o Reporte de objetos en			
tamaños chico, mediano y grande			
(2) Cables de 600 mm con			
compatibilidad con controlador			
(2) Cables de 400 mm con		12.	
compatibilidad con controlador			
(2) Cables de 300 mm con			
compatibilidad con controlador			
(2) Cables de 200 mm con			





				CONTRATO	NOMERO.	JUBET 1/000/2	1025
	compatibilidad con controlador						
	(1) Cable USB A-C						
	Estructura para						
	construcción de robot móvil						4
	cancha 6 ft x 8 ft y objetos de desafío	PZ	2	\$ 42,750.00	\$ 85,500.00	\$13,680.00	\$99,180.00
0	de robótica. Incluye:						
	48 baldosas de suelo						
	o 305 mm cuadrados						
	o Está moldeada en plástico						
	gris muy claro.						
	o Líneas negras de 1 pulgada						
	(25mm) de ancho que crean un signo						
	"+" sobre la parte superior de la						
	baldosa						
	24 segmentos de pared rectos						
	4 segmentos de pared de						
	esquina						
	Elementos de juego de la temporada	PZ	2	\$ 7,500.00	\$ 15,000.00	\$2,400.00	\$17,400.00
	actual						
	Componentes de actualización de la						
	temporada, lo necesario para poder						
	participar en competencias a nivel						
	nacional inscritos a RECF, que						-
	incluye:						
	· Tres (3) bolas						
	o Objeto amarillo acolchado,						
	aproximadamente esférico, con un						
	diámetro de aproximadamente 150						
	mm (5,9") y un peso de						61
	aproximadamente 120 g (4,2 onzas),						3
	peso aproximado de 120 g (4,2 onzas).						
	· Una (1) pared de meta						
	o Estructura gris y amarilla,						
	construida con piezas de plástico				12		
	iquales a las de construcción de						
	robots, que está unida al perímetro						
	del campo y a la tubería de PVC de la						1
	zona de recogida.						\
	o La pared de la meta contiene:		1				\
	Cuatro (4) objetivos						\
	Cuatro (4) Interruptores que						
	comienzan el partido "sin despejar"						
	· Una (1) zona de recogida						
	o Zona del suelo situada debajo de						
	la pared de la portería, delimitada por						
	el perímetro del campo y el tubo						\
	amarillo de PVC que recorre todo el						\
							\
	campo.						
	Una (1) estación de carga						
	o Estructura gris construida con						
	piezas de plástico iguales a las de						
	construcción de robots, que está						
	unida al perímetro del campo frente						
	al muro de la portería						
		1					
	o Está pensada para recibir pelotas						
	o Está pensada para recibir pelotas de un cargador humano y enviarlas aleatoriamente a uno de sus lados						



CONTRATO NÚMERO: DGBEH/008/2025

Laboratorio de Al & Internet de las Cosas

El laboratorio de Al & Internet de las cosas se requiere equipado con estaciones de aprendizaje STEM, las cuales deberán tener una gran variedad de material electrónico así como contenidos precargados STEM, para el aprendizaje de los estudiantes.

Con el material de las estaciones de aprendizaje STEM, los estudiantes deberán aprender a programar en diferentes lenguajes de programación así como desarrollar una variedad de circuitos electrónicos.

Como objetivo del laboratorio, los estudiantes realizarán diferentes tipos de prácticas, experimentos, programación y desarrollo de proyectos en diferentes lenguajes de programación.

El Laboratorio de Al & Internet de las Cosas, deberá integrar lo siguiente:

Estación Inteligente De Aprendizaje STEM Estación Tipo 1, con las siguientes características:	PZ	32	\$ 20,000.00	\$ 640,000.00	\$102,400.00	\$742,400.00
La estación es un sistema integrado,						
diseñado para facilitar el aprendizaje						
y la práctica de disciplinas STEM						
(ciencia, tecnología, ingeniería y						18
matemáticas).						0
Características técnicas:						
Display:						
o Pantalla táctil 9 pulgadas						
o Rango de visión de la						
pantalla de 178 grados						
o Resolución de 1024 x 600 IPS						
o Cámara 2 megapíxeles con						
micrófono						
Tarjeta Madre:						
o Broadcom 2.4 GHz quad-						
core arm cortex A76						
o 40 pines GPIO						
o 4 GB en RAM LPDDR4X						
o Puerto Ethernet Gigabit						
o Bluetooth 5.0/BLE						\
o Ranura para tarjeta microSD						\
o 2 puertos USB 2.0						\
o 2 puertos USB 3.0						\
o 2 puertos Micro HDMI						
o LAN inalámbrica 5G						
o PCIe 2.0x1						
o Interfaz de pantalla						
o Núcleo de gráficos						\
VideoCore VII 800MHz						\
Chasis:						
o Caja de plástico ABS						
o Módulo de control para el						
ensamble de componentes						
electrónicos						
o Incluye Ratón						
o Incluye Teclado						
o Ajuste de volumen, brillo de						
pantalla y función de pantalla de						
inducción						
o Altavoces estéreo 2 vatios						
auto estéreo						



		,	CONTRATO	NOMERO. DO	JDL11/000/20	23
o Toma de auriculares de 3,5						
mm						
Hardware Incluido:						
o Cargador de 12V con						
adaptadores para conectar a					9	
corriente						
o Herramienta para retirar la						
tarjeta SD						
o Unidad de fuente de						
alimentación USB-C(PSU)						
Accesorios:						
o 20 x Cubiertas de botones						
o 1 x Lápiz táctico						
o 1 x Destornillador						
o 4 x Tornillos						
o 2 x Controles para juegos						
						86
						20
o 1 x Lector de tarjetas de						2
memoria SD						V
o 1x Adaptador de audífonos						
tipo Jack 3.5 mm						
o 1 x Tarjeta de memoria con						
sistema operativo RetroPie						
o 1 x Tarjeta de memoria con						
sistema operativo						
La estación STEM viene						
como un dispositivo listo para						
programar.						
La estación STEM incluye						
todos los contenidos para poder						
enseñar Python 3.X.						
La estación STEM posee un						
LMS interno que permite visibilidad						
en:						
Tiempo total dentro de cada						
lección						
Porcentaje de Avance de						
cada lección						\
El diseño modular de la		1				\
						\
estación STEM permite el fácil						
reemplazo de componentes, a						1
medida que salgan versiones nuevas						
en el futuro.						
Debe incluir los siguientes						
componentes electrónicos:						
1x Circuito de potencia						\ \
1x Módulo LCD (MCP23008)						
1x LED segmento HT16K33				0		\
1x Motor de vibración						
1x LED de matriz (MAX7219)						
,						
1x Sensor de luz (BH1750)						
1x Zumbador						
1x Sensor de sonido						
1x Sensor de movimiento						
PIR (LH1778)						
1x Sensor ultrasónico						
1x Interfaz de servomotor						
	-		-			





	1x UART							
	1x Interfaz de motor paso a							
pasc	)							
1.	1x Sensor de inclinación							
(SW-	-200D)							
,	1x sensor de infrarrojos							
	1x Sensor táctil (TTP223)							
	1x Sensor de temperatura y							
hum	edad (DH11)							
	1x Relevador							
	1x Matriz de botones							
	1x Botones independientes							
	1x Módulo NFC (MFRC522)							
	1x Interruptores							
	1x Placa de pruebas							
	1x Indicador LED GPIO							
	1x Tablero de acrílico							
	1x Control de infrarrojo							10
	1x Receptor infrarrojo							84
100	1x Motor a pasos							0 13
	1x Mini servomotor							0
	1x Cable puente GPIO							
	Manual de usuario							
	ar clases en entornos virtuales, perr a, de acuerdo al tema de la clase.	mitiend	io la inter	accion con obje	etos que no se ten	anannonname	7	
tom: física		mitienc	io la inter	acción con obje		andmientanie	7	
física El la	a, de acuerdo al tema de la clase.	PZ	10 la inter	\$ 34,500.00	\$ 276,000.00	\$44,160.00	\$320,160.00	
física El la	a, de acuerdo al tema de la clase. poratorio deberá contener:						7	
física El la Lent inclu	a, de acuerdo al tema de la clase.  poratorio deberá contener:  es de Realidad Virtual que						7	
El lal	es de Realidad Virtual que aye accesorio de Realidad						7	
El lal  Lent inclu Exte	es de Realidad Virtual que accesorio de Realidad Nortual que accesorio de Realidad ndida para detección de manos						7	
El la Lent inclu Exte	es de Realidad Virtual que la ccesorio de Realidad Virtual que la ccesorio de Realidad ndida para detección de manos las siguientes características:						7	
El lal  Lent inclu Exte	es de Realidad Virtual que la case. La case de Realidad Virtual que la case de Realidad Virtual que la case de Realidad la cas						7	
El lal  Lent inclu Exte con Espe	es de Realidad Virtual que la clase. Les de Realidad Virtual que la ccesorio de Realidad la clase las siguientes características:  Lecificaciones  Auriculares inalámbricos						7	
El lal  Lent inclu Exte con Espe	es de Realidad Virtual que la case. Les de Realidad Virtual que la case la cas						7	
Lent inclu Exte con Espe	es de Realidad Virtual que suye accesorio de Realidad Virtual que suye accesorio de Realidad ndida para detección de manos las siguientes características:  decificaciones  Auriculares inalámbricos Sistema Chipset:						7	
Lent inclu Exte con Espe	es de Realidad Virtual que la clase.  es de Realidad Virtual que la composição de Realidad notation de Realidad notation de manos las siguientes características:  ecificaciones  Auriculares inalámbricos Sistema Chipset:  odragon XR2 Gen2 CPU: Octa-core Kryo (1 x 3,19)						7	
Lent inclu Exte con Espe	es de Realidad Virtual que la clase.  es de Realidad Virtual que la composição de Realidad notation de manos las siguientes características:  ecificaciones  Auriculares inalámbricos Sistema Chipset:  odragon XR2 Gen2 CPU: Octa-core Kryo (1 x 3,19 4 x 2,8 GHz, 3 x 2,0 GHz)						7	
tom física El la Lent inclu Exte con Espe	es de Realidad Virtual que la clase.  es de Realidad Virtual que la composição de Realidad notation de Realidad notation de manos las siguientes características:  ecificaciones  Auriculares inalámbricos Sistema Chipset:  odragon XR2 Gen2 CPU: Octa-core Kryo (1 x 3,19 4 x 2,8 GHz, 3 x 2,0 GHz) GPU: Adreno 740						7	
toma física El lal Lent inclu Exte con Espe	es de Realidad Virtual que la clase. Les de Realidad Virtual que la composição de Realidad notate para detección de manos las siguientes características:  decificaciones  Auriculares inalámbricos Sistema Chipset: Dodragon XR2 Gen2 CPU: Octa-core Kryo (1 x 3,19) 4 x 2,8 GHz, 3 x 2,0 GHz) CPU: Adreno 740 RAM: 8 GB Sistema operativo: Android						7	
Lent inclu Exte con Espe Snap GHz	es de Realidad Virtual que la clase.  es de Realidad Virtual que la composição de Realidad nota para detección de manos las siguientes características:  ecificaciones  Auriculares inalámbricos Sistema Chipset: lodragon XR2 Gen2 CPU: Octa-core Kryo (1 x 3,19) 4 x 2,8 GHz, 3 x 2,0 GHz) GPU: Adreno 740 RAM: 8 GB Sistema operativo: Android Conexión WiFi: WiFi 6E, WiFi						7	
tom física El lal Lent inclu Exte con Espe Snar GHz	es de Realidad Virtual que la case. Les de Realidad Virtual que la case de Realidad Virtual que la case de Realidad Virtual que la case de Realidad National de Realidad national de la case de Case de Realidad national d						7	
Lent inclu Exte con Espe Snag GHz	es de Realidad Virtual que la case. Les de Realidad Virtual que la case de Realidad Virtual que la case de Realidad virtual que la case de Realidad ndida para detección de manos las siguientes características:  decificaciones  Auriculares inalámbricos Sistema Chipset: Doragon XR2 Gen2  CPU: Octa-core Kryo (1 x 3,19)  4 x 2,8 GHz, 3 x 2,0 GHz)  GPU: Adreno 740  RAM: 8 GB  Sistema operativo: Android Conexión WiFi: WiFi 6E, WiFi aming, Virtual Desktop, AirLink Bluetooth						7	
tom física El lal Lent inclu Exte con Espe Snag GHz	es de Realidad Virtual que la cacesorio deberá contener:  les de Realidad Virtual que la la cacesorio de Realidad indida para detección de manos las siguientes características:  lecificaciones  Auriculares inalámbricos Sistema Chipset:  lodragon XR2 Gen2  CPU: Octa-core Kryo (1 x 3,19  4 x 2,8 GHz, 3 x 2,0 GHz)  GPU: Adreno 740  RAM: 8 GB Sistema operativo: Android Conexión WiFi: WiFi 6E, WiFi laming, Virtual Desktop, AirLink Bluetooth USB tipo C						7	
Lent inclu Exte con Espec	es de Realidad Virtual que la cacesorio deberá contener:  les de Realidad Virtual que la la cacesorio de Realidad Indida para detección de manos las siguientes características:  lecificaciones  Auriculares inalámbricos Sistema Chipset:  lodragon XR2 Gen2  CPU: Octa-core Kryo (1 x 3,19  14 x 2,8 GHz, 3 x 2,0 GHz)  GPU: Adreno 740  RAM: 8 GB Sistema operativo: Android Conexión WiFi: WiFi 6E, WiFi laming, Virtual Desktop, AirLink Bluetooth USB tipo C Pantalla: LCD de cambio						7	
Lent inclue Externormal Especial Share GHz,	es de Realidad Virtual que la cacesorio deberá contener:  les de Realidad Virtual que la la cacesorio de Realidad indida para detección de manos las siguientes características:  lecificaciones  Auriculares inalámbricos Sistema Chipset:  lodragon XR2 Gen2  CPU: Octa-core Kryo (1 x 3,19  4 x 2,8 GHz, 3 x 2,0 GHz)  GPU: Adreno 740  RAM: 8 GB Sistema operativo: Android Conexión WiFi: WiFi 6E, WiFi laming, Virtual Desktop, AirLink Bluetooth USB tipo C						7	
tomatissical El la Lent incluent inclue	es de Realidad Virtual que la eccesorio deberá contener:  es de Realidad Virtual que la eccesorio de Realidad indida para detección de manos las siguientes características:  ecificaciones  Auriculares inalámbricos Sistema Chipset: Dodragon XR2 Gen2 CPU: Octa-core Kryo (1 x 3,19) 4 x 2,8 GHz, 3 x 2,0 GHz) GPU: Adreno 740 RAM: 8 GB Sistema operativo: Android Conexión WiFi: WiFi 6E, WiFi aming, Virtual Desktop, AirLink Bluetooth USB tipo C Pantalla: LCD de cambio do único						7	
toma física El lal Lent inclu Exte con Especial Snap GHz, Stream rápido	es de Realidad Virtual que la eccesorio deberá contener:  es de Realidad Virtual que la eccesorio de Realidad indida para detección de manos las siguientes características:  ecificaciones  Auriculares inalámbricos Sistema Chipset: odragon XR2 Gen2 CPU: Octa-core Kryo (1 x 3,19) 4 x 2,8 GHz, 3 x 2,0 GHz) GPU: Adreno 740 RAM: 8 GB Sistema operativo: Android Conexión WiFi: WiFi 6E, WiFi aming, Virtual Desktop, AirLink Bluetooth USB tipo C Pantalla: LCD de cambio do único Resolución: 2064 x 2208						7	
toma física El lal Lent inclu Exte con Espe Snap GHz, Strea	es de Realidad Virtual que la eccesorio deberá contener:  es de Realidad Virtual que la eccesorio de Realidad indida para detección de manos las siguientes características:  ecificaciones  Auriculares inalámbricos Sistema Chipset: Edragon XR2 Gen2  CPU: Octa-core Kryo (1 x 3,19)  4 x 2,8 GHz, 3 x 2,0 GHz)  GPU: Adreno 740  RAM: 8 GB Sistema operativo: Android Conexión WiFi: WiFi 6E, WiFi aming, Virtual Desktop, AirLink Bluetooth USB tipo C Pantalla: LCD de cambio do único Resolución: 2064 x 2208 les por ojo						7	
toma física El lal Lent inclu Exte con Espe GHz, Strea	es de Realidad Virtual que la clase. Les de Realidad Virtual que la clase de Realidad Virtual que la clase de Realidad virtual que la clase de Realidad es de Realidad es la clase de Realidad esta es la clase de Realidad es						7	
toma física El lal Lent inclu Exte con Espe GHz, Strea	es de Realidad Virtual que la clase. Le de Realidad Virtual que la clase de Realidad Virtual que la clase de Realidad virtual que la clase de Realidad es la clase de Realidad esta es la clase de Realidad esta esta esta esta esta esta esta esta						7	



CONTRATO NÚMERO: DGBEH/008/2025

			CONTRATO	NOMERO. D	OBEI 1/000/20	020
58-71 mm						
Campo de visión (FoV): 110°						
horizontal, 96° vertical						
Seguimiento de interacción:						
6DOF zur Seguimiento de						
movimiento						
Controlador táctil: 2 x Meta						
Quest Touch Plus Controller						
Seguimiento parcial de						
dedos y pulgares mediante sensores						
capacitivos						
Entrada Botones capacitivos						
frontales, joystick capacitivo, panel						
táctil capacitivo,						
gatillo de índice capacitivo,						,
gatillo de dedo medio						194
Botones:						22
encendido/apagado, subir/bajar						13
volumen, botón de inicio						V
And the second s						
Batería del controlador AA						
Diseño y ergonomía Correa:						
Correa de tela flexible						
Rendimiento Carga: QC3.0						
Capacidad de la batería:						
3640 mAh						and the state of t
Audio Sonido envolvente						
integrado		1				
Micrófono integrado						
Transferencia de datos USB						
tipo C		1				
Transmisión WiFi						
Pantalla La luz LED indica si						
el dispositivo está						
encendido/apagado o cargándose						
Licencia por doce meses de Software	SE	2	\$ 107,730.00	\$ 215,460.00	\$34,473.60	\$249,933.60
de Contenidos VR STEM con las	RV	2	\$ 107,730.00	\$ 213,400.00	\$54,475.00	\$245,555.00
	RV					
siguientes características:						
70 lecciones inmersivas						
Control de aulas para el						
maestro						
Compatible con gafas de						
realidad virtual y accesorio de						
detección de manos						
The state of the s						
El laboratorio de realidad						
virtual contiene software de						
administración de dispositivos:						
Crear grupos de dispositivos						
para compartir archivos, aplicaciones						
y configuraciones						
Monitoreo de salud del						
dispositivo, como batería,						
almacenamiento y estado en la red						
Sistema de librería						
Control de versiones						

Incluye la instalación de los siguientes laboratorios:



CONTRATO NÚMERO: DGBEH/008/2025

Laboratorio de Robótica Colaborativa con 4 brazos y un robot para la programación y simulación de tareas colaborativas entre robots, optimizando flujos de trabajo y operaciones industriales en un ambiente de simulación.

Laboratorio de Robótica Móvil para diseñar, armar, programar robots que puedan resolver desafíos de ingeniería como movimiento y cálculo de trayectorias, control por visión, inteligencia artificial.

Laboratorio de Al & Internet de las Cosas.

Laboratorio de Realidad Virtual y Realidad Extendida, con cámara e IA para mejorar la experiencia de usuario, el laboratorio consta de 4 lentes y una biblioteca de simulaciones para hasta 100 estudiantes.

Laboratorio de Robótica Móvil para niños, compuesto de 4 sistemas de construcción

Incluye Capacitación y Certificación de Instructores

Incluye registros de participación a torneos de robótica de Academia STEM

Registro de equipo para competencias oficiales Academia STEM en la temporada actual, el cual permite al equipo en cuestión participar de las competencias nacionales e internacionales de la temporada, además de ser su identificador para el ranking mundial de equipos en competencias de robótica.

El proyecto no incluye mobiliario para cada laboratorio, deberá ser proporcionado por la sede.

El proveedor participante deberá incluir una propuesta de calendario con cursos de certificación para que el Bachillerato del Estado de Hidalgo, pueda tener la posibilidad de certificación de instructores (ver anexo técnico B).

El proveedor participante deberá de incluir la inscripción por doce meses a la academia STEM para la emisión de certificados gratuitos para alumnos del Bachillerato del Estado de Hidalgo (ver anexo técnico C)

El proveedor participante deberá contar con "cartas de distribuidor autorizado su nombre" de las marcas con las que oferte laboratorios.

El proveedor participante deberá demostrar mediante carta que está autorizado para hacer instalaciones de centros certificadores de la academia STEM.

Nota: En la propuesta económica se deberá desglosar por la totalidad del Paquete y como complemento el desglose por producto y precio unitario.

\$3,206,940.00	SUBTOTAL
\$513,110.40	IVA
\$3,720,050.40	TOTAL











### **ANEXO NO. 2**

NO.	ССТ	NOMBRE DEL CENTRO EDUCATIVO	MUNICIPIO DEL CCT	LOCALIDAD CCT	DIRECCIÓN	HORARIO DEL PLANTEL
1	13EBH0031J	PLANTEL TEPEJI DEL RIO	TEPEJI DEL RIO DE OCAMPO	SAN MATEO, 1RA. SECCION	AV. MELCHOR OCAMPO 1_A, SAN MATEO 1RA, 42854 TEPEJI DEL RIO DE OCAMPO, HGO.	MATUTINO 8:00 - 12:30 HORAS
2	13EBH0032I	PLANTEL TIZAYUCA	TIZAYUCA	HEROES DE TIZAYUCA	RETORNO GENERAL FELIPE ÁNGELES RAMÍREZ S/N, BOULEVARD MIGUEL HIDALGO, LOS HEROES DE TIZAYUCA, C.P. 43816, TIZAYUCA, HIDALGO	MATUTINO 8:00 - 12:30 HORAS





### ANEXO TÉCNICO B LISTADO DE CAPACITACIONES PARA LABORATORIOS STEM

LISTADO DE CAPACITACIONES				
TIPO DE CENTRO	CAPACITACIONES POR LABORATORIO			
TIPO <b>TRADICIONAL</b>	LABORATORIO DE ROBÓTICA COLABORATIVA  - CAPACITACIÓN EN ROBÓTICA COLABORATIVA  LABORATORIO DE ROBÓTICA MÓVIL  - ARMADO DE ROBOTS MÓVILES - PROGRAMACIÓN DE ROBOTS MÓVILES VIRTUALES - ARMADO DE ROBOTS MÓVILES EDUCACIÓN BÁSICA  LABORATORIO DE IOT - FORMACIÓN EN PROGRAMACIÓN EN LENGUAJE PYTHON - ELECTRÓNICA Y MICROPROCESADORES  EL TEMARIO DE CADA CAPACITACIÓN SE ENCUENTRA EN EL ANEXO A.			

ANEX	O A
CERTIFICACIÓN	TEMARIO
CAPACITACIÓN EN ROBÓTICA COLABORATIVA DURACIÓN: 20 HORAS DÍAS: 5 DÍAS	1. INTRODUCCIÓN A LA ROBÓTICA E INDUSTRIA a. DEFINICIÓN DE CONCEPTOS b. CLASE DE ACCIONAMIENTOS
OBJETIVO: LOS ALUMNOS ADQUIRIRÁN LOS CONOCIMIENTOS Y HABILIDADES NECESARIOS PARA COMPRENDER Y OPERAR BRAZOS ROBÓTICOS DE MANERA EFECTIVA. A LO LARGO DEL CURSO, LOS ESTUDIANTES APRENDERÁN LOS	c. CATEGORÍA DE EJES EN LOS ROBOTS i. EJES PRINCIPALES ii. EJES SECUNDARIOS iii. SÉPTIMO EJE











CONTRATO NÚMERO: DGBEH/008/2025

FUNDAMENTOS TEÓRICOS Y PRÁCTICOS DE LOS BRAZOS ROBÓTICOS, INCLUYENDO CONCEPTOS COMO LA CINEMÁTICA, LA PLANIFICACIÓN DE TRAYECTORIAS Y EL CONTROL DE MOVIMIENTO. ADEMÁS. **DESTREZAS** ADQUIRIRÁN EN LA PROGRAMACIÓN Y LA INTEGRACIÓN DE SISTEMAS DE VISIÓN, LO QUE LES PERMITIRÁ APROVECHAR AL MÁXIMO LAS CAPACIDADES DE ESTOS DISPOSITIVOS. AL FINALIZAR EL CURSO, LOS PARTICIPANTES ESTARÁN PREPARADOS PARA APLICAR SUS CONOCIMIENTOS EN ENTORNOS INDUSTRIALES Y DE AUTOMATIZACIÓN, MEJORANDO LA EFICIENCIA Y PRECISIÓN DE LAS TAREAS REALIZADAS POR LOS BRAZOS ROBÓTICOS.

- iv. EJES AUXILIARES
- d. TIPOS DE MOVIMIENTO EN LOS ROBOTS
- e. GRADOS DE LIBERTAD
- f. TIPOS DE BRAZOS ROBÓTICOS
- g. DETALLE DE MARCAS FIJAS
- h. LÍMITES
  - i. LÍMITES ELÉCTRICOS
  - . LÍMITES MECÁNICOS
  - iii. LÍMITES DE SOFTWARE
- SISTEMAS DE COORDENADAS EN ROBÓTICA INDUSTRIAL
  - a. TCP Y SISTEMAS DE COORDENADAS DE REFERENCIA
  - SISTEMA DE COORDENADAS JOINT
  - c. SISTEMA DE COORDENADAS CARTESIANAS
  - d. TIPOS DE MOVIMIENTO HACIA UN PUNTO
- 3. PRECAUCIONES DE SEGURIDAD E INSTALACIÓN DEL SOFTWARE DE PROGRAMACIÓN
  - a. SEGURIDAD GENERAL
  - b. PRECAUCIONES
  - c. INSTALACIÓN DE SOFTWARE
  - d. CONEXIÓN DE BRAZOS ROBÓTICOS
  - e. DESCRIPCIÓN DE LA INTERFAZ DE SOFTWARE
    - i. BLOCKLY
    - ii. SCRIPT
- 4. ROBOTS INDUSTRIALES
  - a. FISONOMÍA DEL ROBOT
  - b. PRINCIPIO DE FUNCIONAMIENTO
  - c. ESPECIFICACIONES











CONTRATO NÚMERO: DGBEH/008/2025

	d. ADITAMENTOS Y HERRAMIENTAS 5. OPERACIÓN DEL ROBOT 6. CONFIGURACIONES EXTRA
ARMADO DE ROBOTS MÓVILES DURACIÓN: 20 HORAS DÍAS: 5 DÍAS  OBJETIVO: EL ALUMNO APRENDERÁ A DESARROLLAR UN PROTOTIPO DE ROBOT MÓVIL QUE CUENTE CON LA CAPACIDAD DE TOMAR OBJETOS Y DESPLAZARSE EN CUALQUIER DIRECCIÓN CONTROLADO POR MEDIO DE UN SISTEMA INALÁMBRICO. ADEMÁS DE APRENDER CONCEPTOS BÁSICOS EN MECÁNICA, PROGRAMACIÓN Y ELECTRÓNICA.	1. INTRODUCCIÓN A LA ROBÓTICA MÓVIL 2. ETAPAS EN LA CONSTRUCCIÓN DE UN ROBOT  a. BOCETOS b. PROTOTIPOS c. MEJORAS d. DISEÑO FINAL 3. CONCEPTOS DE DESARROLLO DE UN ROBOT MÓVIL a. CENTRO DE GRAVEDAD b. PUNTOS IMPORTANTES 4. ESTRUCTURA 5. SISTEMA DE MOVIMIENTO a. ENGRANES b. RUEDA DENTADA Y CADENA c. MOTORES 6. PROGRAMACIÓN Y CONTROL a. PROGRAMACIÓN A BLOQUES
PROGRAMACIÓN DE ROBOTS MÓVILES VIRTUALES DUDACIÓN: 20 HODAS	LECCIÓN 1     a. PLATAFORMA DE ROBOTS  VIDENTALES  VIDENTALES

**DURACIÓN: 20 HORAS** 

**DÍAS:** 5 DÍAS

**OBJETIVO: CONOCER LOS CONCEPTOS** CLAVE DEL LENGUAJE DE PROGRAMACIÓN QUE SE ESTÁ COMIENDO AL MUNDO. APRENDE QUÉ ES UNA VARIABLE, UNA FUNCIÓN, UN OBJETO Y DÓNDE SE GUARDAN ESOS VALORES. EL ALUMNO APRENDERÁ LOS CONCEPTOS BÁSICOS DEL PROGRAMACIÓN DE ROBOTS VIRTUALES EN PYTHON UTILIZANDO VARIABLES, FUNCIONES Y CICLOS.

- TS **VIRTUALES**
- b. INTERFAZ
- c. SINTAXIS
- d. FISIONOMÍA DEL ROBOT
- e. COMANDOS DE PROGRAMACIÓN
- f. PRACTICA 1 MOVIMIENTOS SIMPLES **DEL ROBOT**
- 2. LECCIÓN 2
  - a. VARIABLES
  - b. PRACTICA 2 USO DE **VARIABLES**
  - c. SENSORES
    - TIPO DE SENSORES i.
    - PRACTICA 3 CONOCIENDO LOS **SENSORES**







- d. SENTENCIAS
  - i. IF
  - ii. IF/ELSE
  - PRÁCTICA 4 USO **DE SENTENCIAS** SIMPLES
  - PRÁCTICA 5 USO iv. **DE SENTENCIAS** CON SENSORES
- e. CICLOS
  - WHILE i.
  - WHILE TRUE ii.
  - iii. FOR
  - PRÁCTICA 6 USO **DE CICLOS** SIMPLES
  - PRACTICA 7 USO DE CICLOS CON **SENSORES**
- 3. LECCIÓN 3
  - a. ACTUADORES
    - i. MAGNETO
    - **PLUMA** ii.
    - PRACTICA 8 USO **DE ACTUADORES**
  - b. ACTIVIDADES
    - PRACTICA 9 ALGORITMOS DE CONTEO DE
      - COLOR
    - PRACTICA 10 ii. RESOLVER LABERINTO CON SENSOR DE COLOR
    - iii. PRACTICA 11 RESOLVER **LABERINTO** DINÁMICO CON ALGORITMOS DE **PROGRAMACIÓN**
    - iv. PRÁCTICA 12 RESOLVER **CASTILLO** DINÁMICO CON ALGORITMOS DE **PROGRAMACIÓN**







CONTRATO NÚMERO: DGBEH/008/2025

### ARMADO DE ROBOTS MÓVILES **EDUCACIÓN BÁSICA**

**DURACIÓN: 20 HORAS** 

DÍAS: 5 DÍAS

OBJETIVO: EL ALUMNO APRENDERÁ A DESARROLLAR UN PROTOTIPO DE ROBOT MÓVIL QUE CUENTE CON LA CAPACIDAD DE TOMAR OBJETOS Y DESPLAZARSE EN CUALQUIER DIRECCIÓN CONTROLADO POR MEDIO DE UN SISTEMA INALÁMBRICO. ADEMÁS DE APRENDER CONCEPTOS BÁSICOS EN MECÁNICA, PROGRAMACIÓN Y ELECTRÓNICA.

- 1. INTRODUCCIÓN A LA ROBÓTICA MÓVIL
- 2. ETAPAS EN LA CONSTRUCCIÓN **DE UN ROBOT** 
  - a. BOCETOS
  - b. PROTOTIPOS
  - c. MEJORAS
  - d. DISEÑO FINAL
- 3. CONCEPTOS DE DESARROLLO DE UN ROBOT MÓVIL
  - a. CENTRO DE GRAVEDAD
  - b. PUNTOS IMPORTANTES
- 4. ESTRUCTURA
- 5. SISTEMA DE MOVIMIENTO
  - a. ENGRANES
  - b. RUEDA DENTADA Y CADENA
  - c. MOTORES
- 6. PROGRAMACIÓN Y CONTROL
  - a. PROGRAMACIÓN A **BLOQUES**

### CAPACITACIÓN DE PROGRAMACIÓN DE **DRONES**

**DURACIÓN: 20 HORAS** 

DÍAS: 5 DÍAS

**OBJETIVO: FORMAR PROFESIONALES EN** LA PROGRAMACIÓN Y CONTROL AUTÓNOMO DE DRONES, CAPACES DE DESARROLLAR **APLICACIONES** INNOVADORAS PARA ESTA TECNOLOGÍA EN DIVERSOS SECTORES, UTILIZANDO LENGUAJES DE PROGRAMACIÓN **HERRAMIENTAS** ADECUADOS. ESPECIALIZADAS Y SIGUIENDO REGULACIONES Y NORMAS DE SEGURIDAD VIGENTES.

### MÓDULO 1: INTRODUCCIÓN A LOS DRONES Y LA PROGRAMACIÓN

- ¿QUÉ SON LOS DRONES Y CÓMO FUNCIONAN?
- COMPONENTES DE UN DRON
- APLICACIONES DE LOS DRONES **EN DIFERENTES INDUSTRIAS**
- INTRODUCCIÓN A LA PROGRAMACIÓN DE DRONES
- CONCEPTOS BÁSICOS DE LENGUAJES DE PROGRAMACIÓN PARA DRONES

## MÓDULO 2: ENTORNO DE PROGRAMACIÓN Y HERRAMIENTAS

INSTALACIÓN Y CONFIGURACIÓN DEL ENTORNO DE PROGRAMACIÓN











- FAMILIARIZACIÓN CON LAS HERRAMIENTAS DE PROGRAMACIÓN Y DEPURACIÓN
- INTERFAZ DE USUARIO Y FUNCIONALIDADES DEL SOFTWARE DE PROGRAMACIÓN

## MÓDULO 3: PRINCIPIOS BÁSICOS DE **VUELO Y CONTROL DE DRONES**

- CONCEPTOS DE FÍSICA DEL VUELO (AERODINÁMICA, ESTABILIDAD, CONTROL DE ACTITUD)
- SISTEMAS DE CONTROL DE **VUELO Y AUTOPILOTOS**
- SENSORES Y ACTUADORES EN DRONES

## MÓDULO 4: PROGRAMACIÓN DE **MOVIMIENTOS Y MANIOBRAS**

- COMANDOS BÁSICOS DE MOVIMIENTO (DESPEGUE, ATERRIZAJE, DESPLAZAMIENTO, GIROS)
- PROGRAMACIÓN DE RUTAS Y TRAYECTORIAS
- VUELO AUTÓNOMO Y CONTROL DE NAVEGACIÓN
- SIMULADORES DE VUELO PARA **DRONES**

## **MÓDULO 5: ASPECTOS LEGALES Y** SEGURIDAD EN LA PROGRAMACIÓN **DE DRONES**

- REGULACIONES Y NORMAS DE **VUELO PARA DRONES**
- PROCEDIMIENTOS DE SEGURIDAD PARA **OPERACIONES CON DRONES**











CONTRATO NÚMERO: DGBEH/008/2025

•	ÉTICA Y RESPONSABILIDAD EN
	EL USO DE DRONES

## MÓDULO 7: PROYECTOS PRÁCTICOS Y **EVALUACIÓN**

- DESARROLLO DE PROYECTOS PRÁCTICOS DE PROGRAMACIÓN **DE DRONES**
- APLICACIÓN DE LOS **CONOCIMIENTOS ADQUIRIDOS** EN ESCENARIOS REALES
- PRESENTACIÓN Y DEMOSTRACIÓN DE PROYECTOS
- EVALUACIÓN DEL APRENDIZAJE Y HABILIDADES ADQUIRIDAS



## FORMACIÓN EN PROGRAMACIÓN EN **LENGUAJE PYTHON**

**DURACIÓN: 20 HORAS** 

DÍAS: 5 DÍAS

**OBJETIVO:** EL ALUMNO OBTENDRÁ BASES SÓLIDAS EN EL LENGUAJE DE PROGRAMACIÓN PYTHON, LOGRANDO DESARROLLAR PROGRAMAS DE CONSOLA Y DE INTERFAZ GRÁFICA POR MEDIO DE PRÁCTICAS.

- 1. INTRODUCCIÓN
- 2. FUNCIONES, CONDICIONALES Y CICLOS
  - a. FUNCIONES DE **ENTRADAS Y SALIDAS**
  - b. FUNCIONES SIN PARÁMETROS
  - c. FUNCIONES CON PARÁMETROS
  - d. CICLOS
  - e. CONDICIONES
  - f. MANEJO DE ERRORES
- 3. ESTRUCTURAS DE DATOS
  - a. DICCIONARIOS
  - b. TUPLAS
  - c. CONJUNTOS
  - d. LISTAS
- 4. PROGRAMACIÓN ORIENTADA A **OBJETOS** 
  - a. CLASES
  - b. HERENCIA
  - c. SOBREESCRITURA DE MÉTODOS
- CREACIÓN DE INTERFACES GRÁFICAS TKINTER

**ELECTRÓNICA Y MICROPROCESADORES** 

1. FUNDAMENTOS DE LA









CONTRATO NÚMERO: DGBEH/008/2025

**DURACIÓN:** 20 HORAS

DÍAS: 5 DÍAS

**OBJETIVO:** BRINDAR BASES SÓLIDAS EN ELECTRÓNICA Y MICROPROCESADORES, ADEMÁS DE APRENDER A

UTILIZAR EL LENGUAJE DE PROGRAMACIÓN PYTHON PARA PRÁCTICAS CON LOS CONOCIMIENTOS ADQUIRIDOS.

### ELECTRÓNICA

- a. FUNDAMENTOS
- b. ELECTRÓNICA
- c. USOS
- 2. CONCEPTOS BÁSICOS
- 3. TIPOS DE VOLTAJE
- 4. CORRIENTE ELÉCTRICA
- 5. MATERIALES
- 6. COMPONENTES ELECTRÓNICOS
  - a. COMPONENTES ACTIVOS
  - b. COMPONENTES PASIVOS
- 7. LEY DE OHM
- 8. CIRCUITOS ELECTRICOS
- 9. DIFERENCIAS
- 10. ELECTRONICA ANALOGICA
- 11. ELECTRÓNICA DIGITAL
- 12. VARIABLES DISCRETAS Y CONTINUAS
  - a. VARIABLE ANALOGICA
  - b. VARIABLE DIGITAL
- 13. SIMBOLOGÍA
- 14. EQUIPOS DE MEDICIÓN
- 15. RESISTENCIAS
- 16. PROTOBOARD
- 17. RASPBERRY PI
  - a. GPIO
  - b. PINES
  - c. PWM
  - d. PYTHON
- 18. SOFTWARE DE ELECTRONICA
- 19. CREACIÓN DE CIRCUITOS
  - a. COMPONENTES
  - b. PROPIEDADES
  - c. CABLEADO
- 20. SIMULACIÓN DE CIRCUITOS



### ANEXO TÉCNICO C

LISTADO DE CERTIFICACIONES ACADEMIA STEM QUE PODRÁN OBTENER UNA VEZ ACREDITADO EL EXÁMEN:

TIPO "TRADICIONAL"

### ROBÓTICA COLABORATIVA:

- CURSO DE ROBÓTICA COLABORATIVA ROBÓTICA MÓVIL (BÁSICA Y AVANZADA):
- ARMADO DE ROBOTS MÓVILES
- PROGRAMACIÓN DE ROBOTS MÓVILES VIRTUALES
- ARMADO DE ROBOTS MÓVILES EDUCACIÓN BÁSICA LABORATORIO DE IOT:
- FORMACIÓN EN PROGRAMACIÓN EN LENGUAJE PYTHON
- FORMACIÓN EN ELECTRÓNICA Y MICROPROCESADORES

\*EL TEMARIO DE CADA CERTIFICACIÓN/COMPETENCIA, SE DESCRIBE EN EL ANEXO "B".



